

Nous rappelons que lors de la soutenance de ce projet vous devez présenter un **rapport écrit sous LaTeX**. Le rapport doit décrire les développements analytiques faits et illustrer les résultats obtenus avec des figures générées sous Gnuplot. Il n'est pas nécessaire d'inclure les listings des programmes C++ dans le rapport – ils seront présentés séparément.

Projet 1 : Résolution de l'équation des ondes 1D

Problème physique et analyse mathématique

Les oscillations d'une corde élastique sont décrites par l'équation des ondes

$$\partial_{tt}^2 u(x, t) - c^2 \partial_{xx}^2 u(x, t) = 0, \quad t > 0, \quad (1)$$

où la vitesse de propagation c dépend de la tension τ dans la corde et de sa densité linéaire ρ suivant la loi : $c = \sqrt{\tau/\rho}$. Par la suite, on considère $c = \text{const}$.

Le problème de Cauchy correspondant nécessite deux conditions initiales

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad \partial_t u(x, 0) = u_1(x). \quad (2)$$

Q1) Caractéristiques : Vérifier que les quantités $Q_{1,2} = c \frac{\partial u}{\partial x} \pm \frac{\partial u}{\partial t}$ sont conservées sur les courbes d'équations $C_{1,2} : x \pm ct = \text{const}$, c'est-à-dire

$$\left. \frac{dQ_1}{dt} \right|_{C_1} = \left. \frac{dQ_2}{dt} \right|_{C_2} = 0$$

Les droites $C_{1,2}$ sont les *courbes caractéristiques* de l'équation des ondes.

Q2) Solution exacte pour la corde finie : Considérons une corde de longueur ℓ finie, fixée aux extrémités. Les conditions aux limites correspondantes sont :

$$u(0, t) = u(\ell, t) = 0, \quad \forall t > 0. \quad (3)$$

Vérifier que la solution exacte pour la corde vibrante finie peut s'écrire sous la forme :

$$u(x, t) = \sum_{k \in \mathbb{N}^*} [A_k \cos(\frac{k\pi}{\ell} ct) + B_k \sin(\frac{k\pi}{\ell} ct)] \phi_k(x), \quad \phi_k(x) = \sin(\frac{k\pi}{\ell} x). \quad (4)$$

Trouver que

$$A_k = \frac{2}{\ell} \int_0^\ell u_0(x) \phi_k(x) dx, \quad B_k = \frac{2}{k\pi c} \int_0^\ell u_1(x) \phi_k(x) dx. \quad (5)$$

Résolution numérique

Pour la résolution numérique, le domaine de définition du problème sera discrétisé *en espace*

$$[0, \ell] = \bigcup_{j=0}^{M-2} [x_j, x_j + h], \quad x_j = j \delta x, \quad j = 0, 1, \dots, M-1, \quad \delta x = \ell / (M-1), \quad (6)$$

et en temps

$$[0, t_{max}] = \bigcup_{n=0}^{N-2} [t_n, t_n + \delta t], \quad t_n = n \delta t, \quad n = 0, 1, \dots, N-1, \quad \delta t = T / (N-1). \quad (7)$$

On note $u_j^n = u(x_j, t_n)$. Les valeurs numériques calculées aux mêmes points (x_j, t_n) seront notées par U_j^n .

Considérons le schéma aux différences finies suivant pour résoudre (1) :

$$\frac{1}{\delta t^2}(U_j^{n+1} - 2U_j^n + U_j^{n-1}) - c^2 \mathcal{D} [\theta U_j^{n+1} + (1 - 2\theta)U_j^n + \theta U_j^{n-1}] = 0, \quad (8)$$

avec l'opérateur linéaire résultant par une discrétisation centrée de la dérivée seconde en espace :

$$\mathcal{D} [U_j] = (U_{j+1} - 2U_j + U_{j-1})/\delta x^2. \quad (9)$$

Q3) Schéma explicite : Le schéma explicite est obtenu en prenant $\theta = 0$ dans (8). Ecrire ce schéma et justifier qu'il est précis à l'ordre deux en temps et en espace. En représentant graphiquement dans le plan (x, t) les caractéristiques (cf. question Q1) qui passent par le point (x_j, t_n) , justifier la condition de stabilité suivante pour le schéma explicite :

$$\sigma = \left| \frac{c \delta t}{\delta x} \right| \leq 1 \quad (10)$$

Ecrire le programme C++ qui utilise l'algorithme de résolution suivant :

- Connaissant les conditions initiales $u_0(x_j)$ et $u_1(x_j)$, on calcule U_j^0, U_j^1 par

$$U_j^0 = u_0(x_j), \quad U_j^1 = U_j^0 + \delta t u_1(x_j) \quad (11)$$

- Pour $n \geq 1$, on calcule :

$$U_j^{n+1} = 2(1 - \sigma^2)U_j^n + \sigma^2(U_{j-1}^n + U_{j+1}^n) - U_j^{n-1}. \quad (12)$$

Attention, il n'est pas nécessaire d'utiliser pour la programmation une matrice $U[j, n]$. La solution numérique sera représentée par trois vecteurs, par exemple $U0[j]$ pour U_j^{n-1} , $U1[j]$ pour U_j^n , $U2[j]$ pour U_j^{n+1} ; ces vecteurs seront actualisés à chaque nouveau pas de temps. Si nécessaire, les valeurs de la solution correspondant à un instant de temps donné seront sauvegardées dans un fichier.

Utiliser les paramètres suivants :

$$c = 2, \ell = 1, M = 101, \delta x = \frac{\ell}{(M-1)}, \sigma = 0.8, \delta t = \frac{\sigma \delta x}{c}, \quad u_0(x) = \sin\left(\frac{\pi}{\ell}x\right) + \frac{1}{4} \sin\left(10\frac{\pi}{\ell}x\right), \quad u_1(x) = 0.$$

Tracer la solution exacte (quelle est sa formule analytique ?) et la solution numérique pour plusieurs instants de temps sur une période de temps $T = 2\ell/c$ (par exemple, pour $t = 0, T/4, T/2, 3T/4, T$).

Q4) Schéma implicite : Reprendre le schéma (8) pour $\theta \neq 0$. Ecrire le programme C++ qui utilise ce schéma (θ est un paramètre introduit par l'utilisateur) pour résoudre l'équation des ondes avec les paramètres de la question Q3. Application numérique : $\theta = 1/4$.

Comparer avec les résultats obtenus avec le schéma explicite. Que se passe-t-il si on prend des valeurs $\sigma > 1$ pour les deux schémas (explicite et implicite) ? Commenter.

Q5)(facultative) Schéma implicite : Tester aussi le schéma implicite suivant qui est inconditionnellement stable et à l'ordre un en temps :

$$\frac{1}{\delta t^2}(U_j^{n+1} - 2U_j^n + U_j^{n-1}) - c^2 \mathcal{D} [U_j^{n+1}] = 0. \quad (13)$$

Commenter les résultats.